

**Harmonogram obhajob bakalářských prací a státních závěrečných zkoušek oboru Kybernetika a robotika
konaných na katedře řídicí techniky 21. června 2023**

Komise č. 5

Ing. Jiří Zemánek, Ph.D.	předseda	K13135
Ing. Jakub Svatoš, Ph.D.	místopředseda	K13138
Ing. Vojtěch Vonásek, Ph.D.		K13133
Mgr. Martin Pecka, Ph.D.		K13133
Ing. Eva Pčolka, Ph.D.		externistka
Ing. Loi Do	zapisovatel	

Místnost: KN:E-14 Fakulta elektrotechnická ČVUT v Praze, Karlovo nám. 13, Praha 2, budova E – přízemí vpravo

Zkouška před komisí	Jméno studenta	Název bakalářské práce	Vedoucí práce Oponent práce
8.30 - 9.15	Svoboda Pavel	Ultrazvuková manipulace s kapalinou a sypkými materiály	Zemánek Jiří Ing.,Ph.D. Kollarčík Adam Ing.
9.20 - 10.05	Lehký Šimon	Flying ball and beam system	Zemánek Jiří Ing.,Ph.D. Hromčík Martin doc. Ing.,Ph.D.
10.10 – 10.55	Lendvorský Petr	3D tisková farma - řídicí aplikace	Zemánek Jiří Ing.,Ph.D. Svatoš Jakub Ing.,Ph.D.
11.00 - 11.45	Vlk Matyáš	Demonstrační systém pro magnetický manipulátor Magman	Zemánek Jiří Ing.,Ph.D. Petrucha Vojtěch Ing.,Ph.D.
11.50 -12.35	Hronek Pavel	CAN Bus Latency Test Automation for Continuous Testing and Evaluation	Píša Pavel Ing.,Ph.D. Hartkopp Oliver ,Ph.D.
13.30 – 14.15	Kodytek Otakar	Pulzní generátor pro testování a vývoj modulů pro průmyslovou automatizaci	Kopečný Josef Ing. Holas David Ing.
14.20 – 15.05	Smutná Alena	Investigating Visual Localization Based on Semi-Generalized Camera Pose Estimation	Kúkelová Zuzana RNDr.,Ph.D. Albl Čeněk Ing.,Ph.D.
15.10. – 15.55	Vlk Jan	Autonomous Road Crossing with a Mobile Robot	Pecka Martin Mgr.,Ph.D. Spurný Vojtěch Ing.,Ph.D.